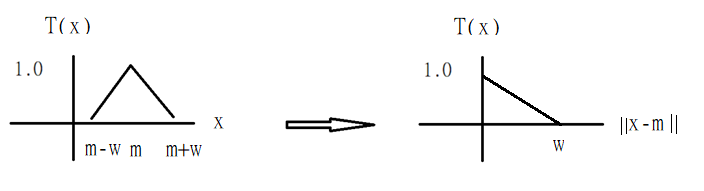
Type 1:

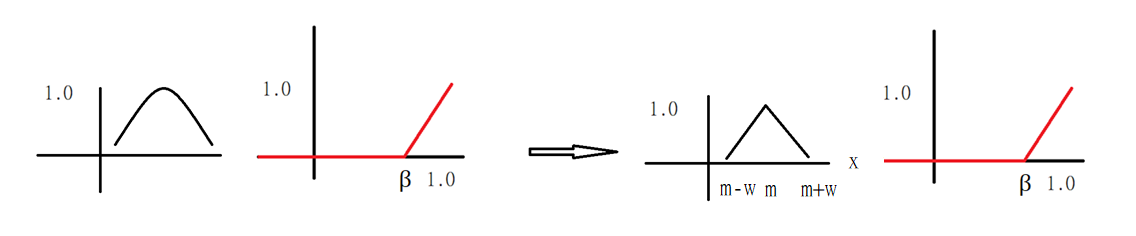
傳統 convolution Filter+ activation function (e.g., sigmoid, ReLU) 都改成三角形的基底函數 +cReLU

好處：可以快速算出梯度，加快訓練速度。



Example:

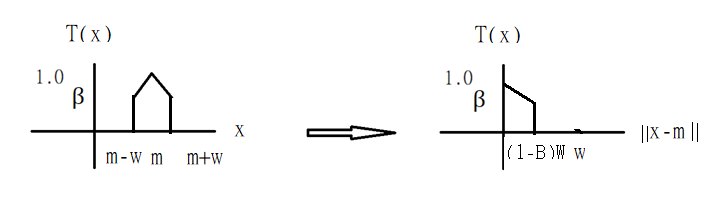




其中 w的值，可以先固定一個值，或者當參數調。

Type 2:

將三角形的基底函數和 cReLU 兩者合併成一個梯形的基底函數。



Threshold 方案1:

對整個RM進行排序-> 選擇按照設定的percent所對應位置的值作為threshold

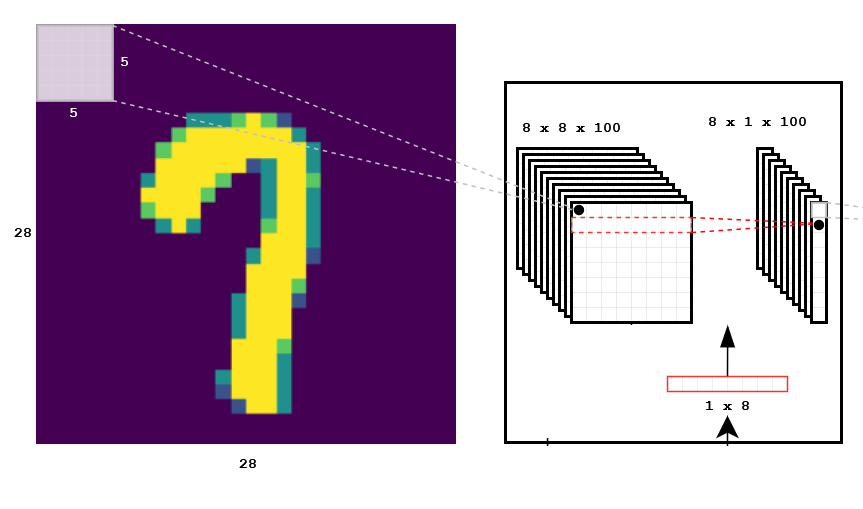
Threshold 方案2:

對每個channel進行排序 -> 選擇各自channel中percent所對應位置的值作為該channel 的 threshold

Threshold的條件: threshold >= w

**W 如何設定？**

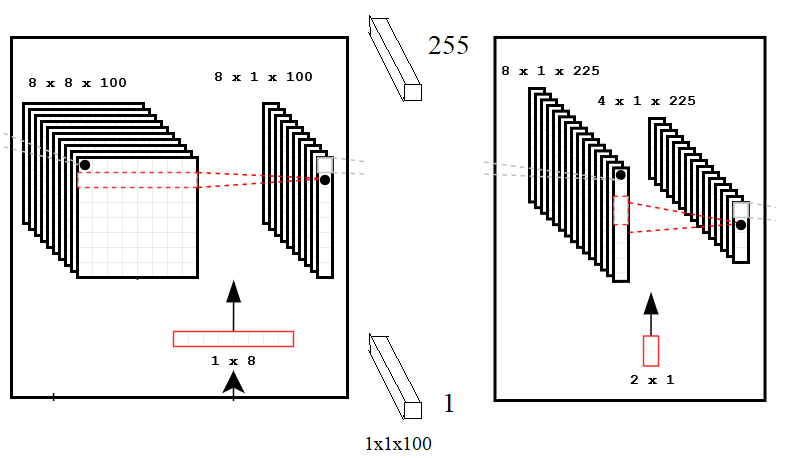
1. 基礎2 維濾波器 H xD (如：8 x 8)：
2. 如果影像的像素都有正規化成 [0~1] 且濾波器的初始化是[0~1]： = w
3. 如果影像的像素都有正規化成 [0~256] 且濾波器的初始化是[0~256]：=W
4. 如果影像的像素都有正規化成 [0~1] 且濾波器的初始化是[-bound~bound]



1. 1 x 1 的濾波器：

1 x 1 x L維濾波器共K 個 (如：1 x 1 x 100 共 255 個)：

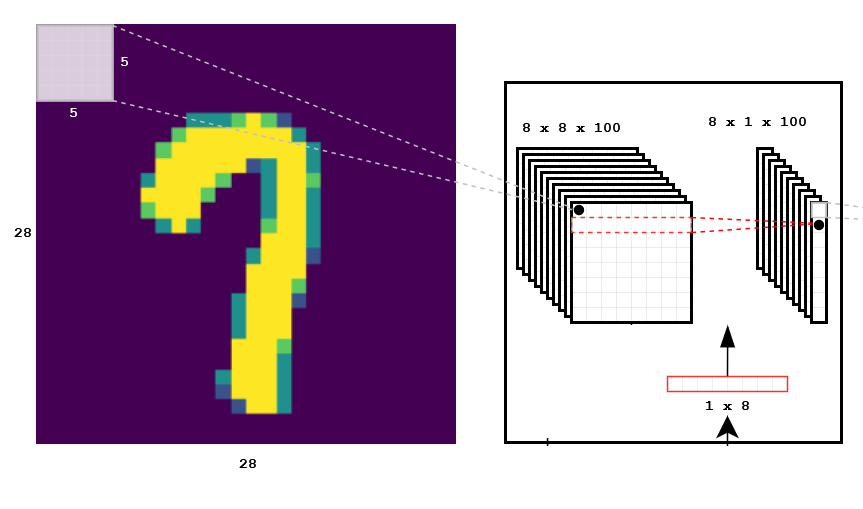
= w



**如果不是用歐基里德距離 ， 而是用絕對值距離 ：**

**W 如何設定？**

1. 基礎2 維濾波器 H xD (如：8 x 8)：
2. 如果影像的像素都有正規化成 [0~1] 且濾波器的初始化是[0~1]：=W
3. 如果影像的像素都有正規化成 [0~256] 且濾波器的初始化是[0~256]：=W



1. 1 x 1 的長型濾波器：

1 x 1 x L維濾波器共K 個 (如：1 x 1 x 100 共 255 個)：

